

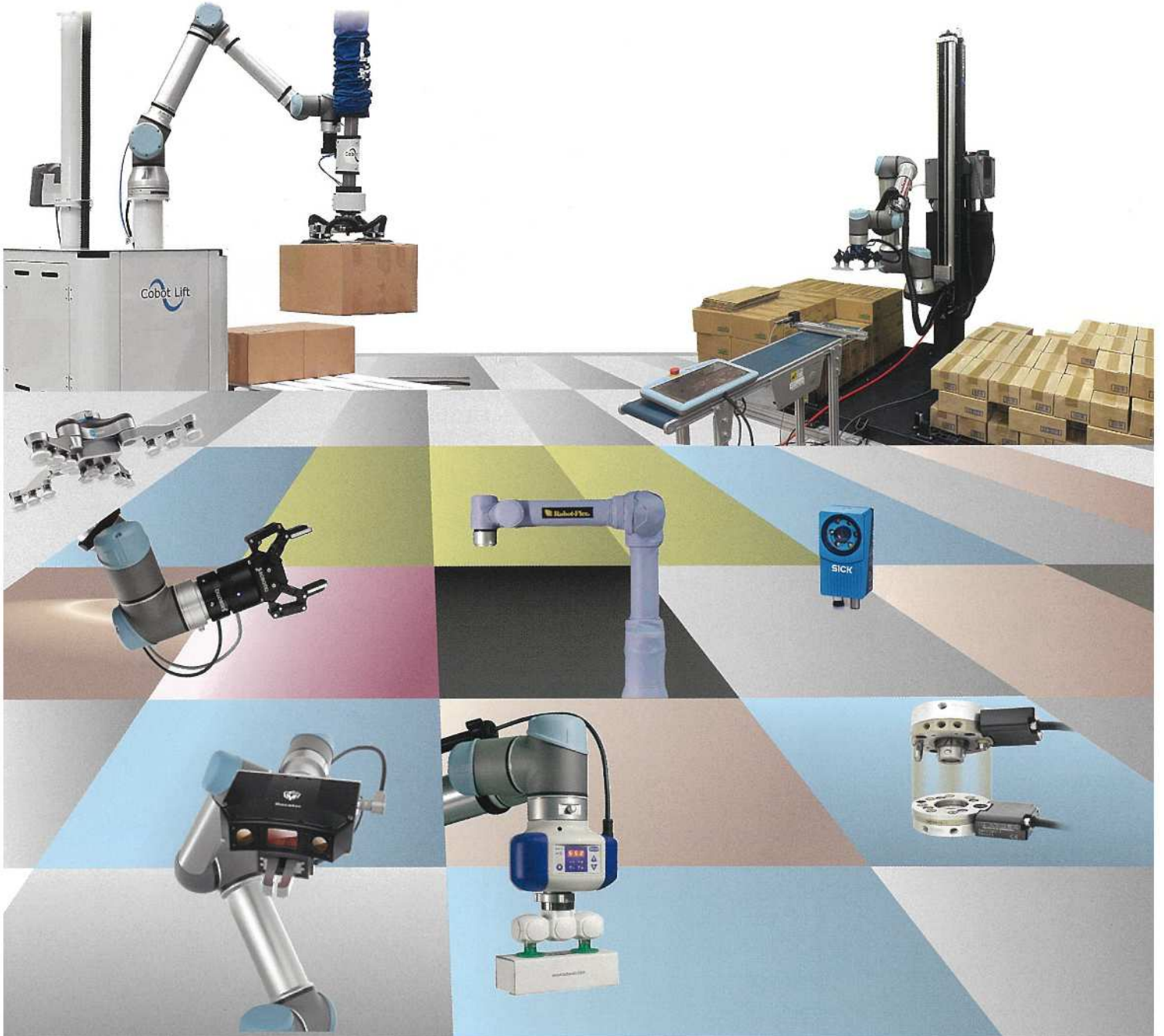


UNIVERSAL ROBOTS+
Certified

& Value items

ユニバーサルロボット専用 アクセサリー

END-EFFECTORS ACCESSORIES SOFTWARE





フレキシブル ロボットグリッパー

ユニバーサルロボットとの組み合わせにより、短時間で様々な用途に使用可能。



HAND-E **2F-85** **2F-140**

	HAND-E	2F-85	2F-140
挟み込み寸法	~50 mm	~85 mm	~140 mm
最大荷重	5 kg (低加速時3kg)	5 kg	2.5 kg
握力	60 ~ 130 N	20 ~ 235 N	10 ~ 125 N

バキューム・グリッパー

AIR PICK

- ・ 力なバキュームフロー
- ・ コボット用のコンパクトな設計
- ・ 低ノイズ

E PICK

- ・ コボットのリストに接続
- ・ エアサプライ不要
- ・ 取り扱いが簡単



	電力	エアー
グリッパー重量	710 g	332g
バキュームフロー	12 ℓ/min	—
エアー消費量	—	135.9L/min



ロボットグリッパー RG2FT

着脱がワンタッチで、さまざまなアプリケーションに対応

- ・ F/Tセンサー付きグリッパー
- ・ 近接センサーで製品を検出
- ・ 接触不良を防止する「スリップリスク」事前感知
- ・ 正確でシンプルな深度補正
- ・ 内蔵型力制御式挿入ソフトウェア
- ・ 高精確なマシンテンドリング、組立て作業、協働操作を実現する力/トルクセンサー



可搬重量	最大2 kg
把持力	3 ~ 40 N
総ストローク	100 mm
繰返し精度	±0.1 mm
フォーストルク	Fxy Fz Txy Tz
センサー特性 [N] [Nm]	20 40 0.7 0.5
	0.1 0.4 0.008 0.005

ロボットグリッパー RG2/RG6

- ・ 迅速な設置と動作が可能
- ・ 搬送重量をフィードバック
- ・ ロボット周りのケーブル不要
- ・ UR 3での無限ループ可能



	RG2	RG6
可搬重量	最大2 kg	最大6 kg
把持力	3 ~ 40 N	25 ~ 120 N
総ストローク	110 mm	160 mm
把持速度	38~127 mm/秒	51~160 mm/秒
把持時間	0.06~0.21 秒	0.05~0.15 秒

3指グリッパー 3FG15

3FG15 は強力で安定したグリップと正確な配置により素早く導入できます。

- ・ 正確で安定したグリップ
- ・ 最大 150MM の大きいストローク
- ・ 最大 15KG の高い有効荷重
- ・ 10 ~ 240N のグリッパ力
- ・ 容易な導入
- ・ カスタム可能な指先



外部グリップ：4~152 mm 内部グリップ：35~176 mm
圧力：10kg 圧力：15kg

フィンガー位置精度	0.1 mm
直径繰返し精度	0.1 mm
サイズ	156 x 158 x 180 mm
重量	1.15 kg

Gecko シングルパッドグリッパー

Gecko シングルパッド (SP) グリッパーは、プリント基板のような多孔質や光沢のある表面にも跡を残さない 3 モデルをご用意。

- ・ コンパクト、軽量、フレキシブル
- ・ 1kg、3kg、5kg の有効荷重をご用意
- ・ ワイヤや給気が不要
- ・ ソフトウェアが装備
- ・ 多孔質や光沢のあるワークピースに跡が残らないためクリーニングが不要



	SP1	SP3	SP5
最大有効荷重	1 kg	3 kg	5 kg
プリロード	3N~11N		
電力損失時ピースの保持	数日 (中心設定が適切な場合)		
サイズ	156 x 158 x 180 mm		
重量	1.15 kg		



End-Effectors



フォーストルクセンサー FT 300

測定範囲	力覚範囲 Fx, Fy, Fz	±300 N
測定信号巾	モーメント範囲 Mx, My, Mz	±30 N·m
信号ノイズ	X, Y, Z軸の力	0.1 N
	X, Y軸のモーメント	0.005 N·m
	Z軸のモーメント	0.003 N·m
外部ノイズ感度	全軸	耐性あり
データ出力レート	100 Hz	
温度補償	15°C~35°C	
重量	300 g	

End-Effectors

オン・デマンド・モジュール グリップ・システム

- ・ソフト素材なのでセンサー調整は不要
- ・プラグアンドプレイ
- ・グリップ間隔：40~100 mm (mGrip スペーサ使用)
- ・ソフトウェアの UR へのシームレスなインストール



グripper

最大グ把持力：2.5lbs (1フィンガー)

動作時圧力：0-14psi

電圧：24V

クローズタイム：88 ms

オープンタイム：166ms

エア入力：85-100psi 入力, ISO8573-1:2010[5:5:4]

IP等級：IP67

VG10 真空グripper

エア供給なしで、様々な大きさ、
幅広い種類の物体に対応
UR16e に対応



VG10

真空率	5 ~ 80 %	5 ~ 60 %
エアフロー	0~12 N/分	0~48 N/分
有効荷重	最大15 kg	最大20 kg
対象物推奨サイズ	10 mm×10 mm~500 mm×500 mm	10 kg~20 kg
真空カップ	1~16個	1~16個
把持時間	0.35 秒	0.25 秒
解放時間	0.20秒	0.4秒
真空ポンプ	統合型、電動BLDC	統合型、電動BLDC
アーム	4、手で調整可能、真空チャンネル2個	-
IP等級	IP54	IP54
寸法	折畳み時105×146×146 mm 伸張時105×390×390 mm	264×182×92 mm
重量	1.62 kg	2.55 kg

電動真空グripper VGP20

VGP20 は、最大可搬重量 20kg の
最も強力な電動真空グripper



End-Effectors

End-Effectors

バキュームグripper COBOTPUMP ECBPI

圧縮空気を必要としない新世代
のインテリジェント真空発生装
置です。さらにCobotPumpは、
ユニバーサルロボット製品と
シームレスに連携するように
カスタマイズされています。

ECBPI 24V-DC M12-8 ECBPI 24V-DC TB-8

吸引力	12 ℓ/min	12 ℓ/min
定格電力	13W	13W
本体重量	775 g	775 g



End-Effectors

電動3爪ロボットハンド ARH350A

ARH350A はコンパクトなサイズ
でも最大開口径が大きく、小さい
ワークから大きなワークまで一つ
のハンドで対応可能です。



最大開口径	Φ143mm
把持力(1爪)	50N
最大つまみ把持重量	500g
最大つかみ把持重量	3,000g
開閉速度 (最大ストローク時)	0.8 ~ 10 秒

piab UNIVERSAL ROBOTS+ Certified
バキュームグリッパーユニット
piCOBOT

End-Effectors

- ・フレキシブルで幅広い用途に対応
- ・調整可能なグリッパー
- ・真空システムによる高信頼性、省エネ



真空グリッパー Kenos®



- ・KSCシリーズは、協働ロボット専用のフレキシブルなグリッパーです。
- ・多種多様なワークにハンドリング対応できるのが特徴です。流量制御仕様のフォームパッドをご利用いただけます。

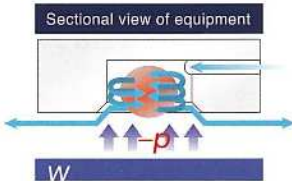
グリッパー	ポンプ
カップ間距離：70 mm	最大供給圧力：0.7MPa
カップ間距離：97~142 mm	最大真空度：084 kPa
高さ：37.5 mm	重量：510 g
全幅：129~174 mm	保護等級：IP54
カップ接続ネジ径：G1/4	
重量（カップを除く）：210 g	

供給圧力(最大)	0.7 Mpa
動作温度	0℃~50℃
素材	PA, POM, EPDM, SS, NBR, PVC, HDPE
ノイズ	70 dbA
接続, 圧縮空気	G 1/8"
素材フォーム	EPDM

Harmotec Corporation ハーモテック社
取扱窓口：桜田電気工業(株)

End-Effectors

KUMADE®
新しい低ストレス搬送



高速の旋回流を発生させ旋回流中心部の負圧によりワーク物を保持するという新しい概念の技術です。

■ 高応答 ■ 低応力 ■ 高効率 ■ ハイパワー

- φ40, φ60, φ80, の3サイズ
- 従来品に比較して重量約20%軽量
- 取付けを考慮した縦、横からの配管
- 穴/凹凸/通気性のあるワークの搬送
- ワーク吸着確認用の配管ポート標準装備
- 食品の搬送等

New Scale Robotics UNIVERSAL ROBOTS+ Certified

End-Effectors

精密グリッパー

複雑な小型部品のハンドリング、選別、組立に最適の高精度

- ・精密測定・計測用の内部絶対位置センサー
- ・最小サイズ、最小重量で、高速で正確な移動が可
- ・ティーチング可能なフィンガーポジション
- ・UR ツールの I/O ポートにクイック接続



NSR-PG-10-20-UR

把持精度	~20 mm
推奨ワーク質量	100 g (低加速時3kg)
精度 (線形)	0.02 mm~0.05 mm

End-Effectors

ロボットハンドチェンジャー

あらゆる作業を1台のロボットで完結。

- 高精度な位置再現性：位置再現精度 .003mm
- ガタツキゼロで芯ブレやビビリを防止
- リフト機能（払出し機能）で位置決め部を保護
- ツール落下を防止するセルフロック機能
- 軽量・コンパクト
- 高寿命かつ高剛性：耐久性は100万回以上、100万回使用後も位置再現精度 3 μm を維持
- 豊富なオプション電極とエアジョイント



End-Effectors

AG-95アダプティブグリッパー
AG-95Lアダプティブグリッパー

多目的グリッパアプリケーション用に

- URロボットとのプラグアンドプレイ
- 大ストローク
- 調整可能な力
- 適応グリッパ
- オブジェクト検出フィードバック
- 産業用アプリケーションに適合するコンパクトで堅牢なデザイン
- 機械的セルフロックにより、停電時の安全性が向上





Canon

CANON VISION EDITION-U



キヤノンの“Vision Edition-U”は、パン・チルト・ズーム機能を搭載したネットワークカメラを用いた2D画像処理システムです。

ALSONTECH

ミニ 3D ビジョンシステム
AT-S1000-06C

ミニタイプの高輝度ロボット3DビジョンシステムはUR+認定。迅速に位置決めすることができ、ロボットアームへの負荷が軽減されます。

vision



SOLOMON

スマート 3D スキャナー



人工知能 (AI)
とディープラーニングで
ロボットを進化させるカメラ

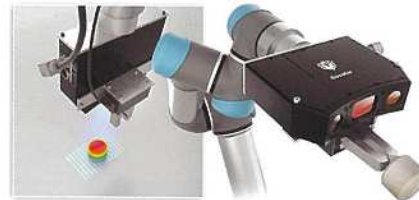
ピッキング & プレイスシステム

Intel Realsense
D435 3Dカメラ

LMI TECHNOLOGIES



GOCATOR スマート 3D ロボットビジョン



1回のスキャンで
高密度の3Dデータ
を生成する3D
構造化光スキャ
ナを採用

ROBOTIQ



vision



リストカメラ



センサーおよび光学仕様 5MPカラーセンサー、電子的に焦点調整、70mm~∞

プログラム可能な
パラメータ

- ・自動パーツティーチング(ユーザー定義の任意形状)
- ・パラメータによるパーツティーチング(円、輪、正方形、長方形)
- ・エッジ編集、色検証
- ・2つの便利なカメラ制御モード: ベーシック、アドバンスド
- ・自動および手動カメラパラメータ: 露出、焦点、LED光、ホワイトバランス

重量

160 g

SICK



Sensor Intelligence.

vision



ビジョンセンサー

多機能ビジョンツールボックスは、
センサのような使いやすさでスマート
カメラレベルのパフォーマンスを提供。



テクノロジー ツールセット	2D、スナップショット、イメージ解析 オブジェクトローケータ、ピクセル数、 エッジピクセル数、パターン、プロブローケータ、 ポリゴン、エッジ、円、距離、角度
ワークディスタンス	≥50 mm
波長	400 nm~750 nm
解像度	640 px × 480 px
フレームレート	40 fps ~ 200 fps
イーサネット	EtherNet / IP、TCP / IP、Web API



パレタイジングソリューション

パッケージにはハードウェアとソフトウェアが既に接続されており、インストールする準備ができています。
全ての軌道とロボットの動きを自動的に生成して最適化します。



End-Effectors



重量物運搬ソリューション COBOT LIFT

コボットリフトはUR10eの可搬重量を45kgまでアップすることができます。
簡単プログラミングで操作可能で、人の身体的負担を軽減します。



アンカータイプ アンカーレスタイプ



協働ロボット カバー ROBOT-FLEX

一般用、プラスト用、塗装、工作機械・産業機械、溶接、食品・医療の6種類が用意されています。



Accessories



薄型フィルムスイッチ



5N以下
で停止

共同特許
<第6837644号>

伊藤忠マシンテクノス(株)

Software



ARTIMINDS プログラミング/ ソフトウェア

ARTIMINDS RPS フォース
モジュール - 簡単な力制御、
モーションプログラミング。



ティーチングペンダント専用 衝撃吸収フレーム

保護機能 衝撃吸収素材 プロアクティブプロテクション



EasyRobotics ER5 MobileCobotPlatform

ER5 MobileCobotPlatform は、UR3/UR5 用のコンパクトなモバイルワークステーションです。

一人で取り扱いが可能



- ・多機能ハンドル
- ・内蔵コードワインダ及びフットパッド
- ・安定性を得るために、ER5 には 4 つの調整可能なフットスタンドが付いています。ゴムのホイールが、地面から持ち上げられます。
- ・交換可能な穴あきプレート

ProFeeder



ロボットオートメーションを簡単に始められる装置です。

ProFeeder モジュールシステムは、アップグレード可能な小量生産自動化から大量生産の完全自動化まで、3段階で拡張することができます。



ProFeeder Light

基本モジュールは小量生産に適しています。

ProFeeder

2 パーツトレイ、2 ムーバおよびパーツトレイの自動センタリング。小量および中量生産に適しています。

ProFeeder Q

4 パーツトレイ、2 ムーバ、1 自動リフトモジュール。完全自動 4 シフトオペレーションの大量生産に適しています。

輸入代理店

カンタム・ウシカタ株式会社

〒224-0053 神奈川県横浜市都筑区池辺町4666
Tel: 045-345-0002 Fax: 045-345-0012
www.kantum.co.jp E-mail: info@kantum.co.jp

販売代理店



桜田電気工業株式会社

〒106-0044 東京都港区東麻布3-3-2
E-mail: honsya_Tokyo@sakurada-denki.co.jp
http://www.sakurada-denki.co.jp/

TEL.03(3582)0431
FAX.03(3589)3239

